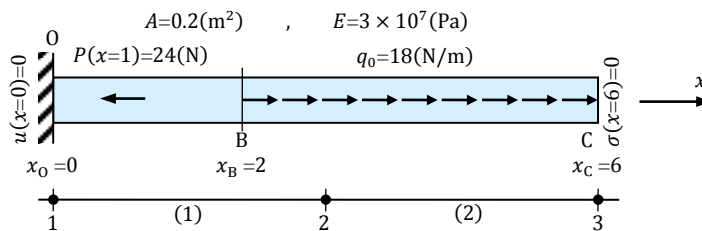




میله‌ی شکل زیر دارای سطح مقطع ثابت $A=0.2(\text{m}^2)$ و مدول یانگ $E=3 \times 10^7(\text{Pa})$ است. در $x=1$ نیروی متمرکز $P=24(\text{N})$ و در قسمت BC $(2 \leq x \leq 6)$ نیروی گسترده با شدت ثابت $q_0=18(\text{N/m})$ به میله اعمال شده است. شرایط مرزی در $x=0$ به صورت جابه‌جایی مقید و در $x=6$ به صورت سطح آزاد از تنش است. برای شبکه‌ی نشان داده شده، ابتدا ماتریس‌های سختی و بردارهای نیرویی هر جزء را به دست آورید. سپس با سوار کردن ماتریس‌ها و بردارهای جزءها، دستگاه کلی معادلات اجزای محدود مسأله را تشکیل دهید و سپس آن را حل کنید. توجه شود که گره‌ی 2 در وسط میله قرار دارد و طول دو جزء مساوی است. پس از حل دستگاه، تنش در ابتدای میله، $\sigma(x=0)$ ، جابه‌جایی انتهای آزاد میله، $u(x=6)$ ، را محاسبه کنید.



شکل (۱): شکل میله‌ی بارگذاری شده و شبکه‌ی اجزای محدود پیشنهادی

پاسخ:

برای حل مسأله به روش اجزای محدود لازم است دستگاه معادلات به شکل رابطه‌ی (۱) تشکیل شود.

$$\mathbf{K} \mathbf{d} = \mathbf{f}_{B.F.} + \mathbf{f}_{C.F.} + \mathbf{r} \quad (۱)$$

هر یک از جمله‌های رابطه‌ی (۱) به شرح زیر هستند.

\mathbf{K} : ماتریس سختی کل سازه (برای این مسأله 3×3 است)

\mathbf{d} : بردار جابه‌جایی گره‌ای برای کل سازه (برای این مسأله 3×1 است)

$\mathbf{f}_{C.F.}$: بردار نیروی خارجی ناشی از نیروی متمرکز در گره‌ها، برای کل سازه (برای این مسأله 3×1 است)

$\mathbf{f}_{B.F.}$: بردار نیروی جزءها، ناشی از بارگذاری (نیروی گسترده یا نیروی متمرکز) در محدوده‌ی جزءها، برای کل سازه (برای این مسأله 3×1 است)

\mathbf{r} : بردار نیروی عکس‌العمل تکیه‌گاهی کل سازه (برای این مسأله 3×1 است)

بردار جابه‌جایی گره‌ای کل \mathbf{d} و بردار نیروی عکس‌العمل تکیه‌گاهی \mathbf{r} برای این مسأله با شبکه‌ی پیشنهادی در شکل (۱)، مطابق رابطه‌های (۲) است.

$$\mathbf{d}^T = [\bar{u}_1 = 0, u_2, u_3] \quad (۲)$$

$$\mathbf{r}^T = [r_1, 0, 0]$$

برای تشکیل ماتریس سختی کل \mathbf{K} و بردار نیروی جزء (المانی) $\mathbf{f}_{B.F.}$ برای کل سازه، ابتدا باید ماتریس سختی و بردار نیروی جزءها متناظر برای هر جزء

تشکیل شود. سپس با سوار کردن آرایه‌های جزءها، ماتریس سختی و بردار نیروی $\mathbf{f}_{B.F.}$ کلی سازه محاسبه شود. توجه شود که برای این مسأله، چون نیروی متمرکز روی گره‌ها وجود ندارد نتیجه می‌شود بردار نیروی خارجی $\mathbf{f}_{C.F.}$ صفر است.

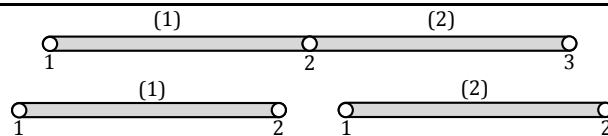
$$\mathbf{f}_{C.F.} = \mathbf{0} \quad (۳)$$

در این مسأله شبکه شامل دو جزء دوگره‌ای است که سطح مقطع و مدول یانگ آنها ثابت و مشابه و طول دو جزء نیز یکسان است. بنابراین ماتریس

سختی دو جزء بر اساس رابطه‌ی (۴) به دست می‌آیند.

$$\mathbf{K}^{(1)} = \frac{A^{(1)}E^{(1)}}{l^{(1)}} \begin{bmatrix} 1 & -1 \\ -1 & 1 \end{bmatrix} = \frac{0.2 \times (3 \times 10^7)}{3} \begin{bmatrix} 1 & -1 \\ -1 & 1 \end{bmatrix} = 2 \times 10^6 \begin{bmatrix} 1 & -1 \\ -1 & 1 \end{bmatrix} \begin{matrix} (۱) \\ (۲) \end{matrix} \quad (۴)$$

$$\mathbf{K}^{(2)} = \frac{A^{(2)}E^{(2)}}{l^{(2)}} \begin{bmatrix} 1 & -1 \\ -1 & 1 \end{bmatrix} = \frac{0.2 \times (3 \times 10^7)}{3} \begin{bmatrix} 1 & -1 \\ -1 & 1 \end{bmatrix} = 2 \times 10^6 \begin{bmatrix} 1 & -1 \\ -1 & 1 \end{bmatrix} \begin{matrix} (۲) \\ (۳) \end{matrix}$$



شکل (۲): شماره گذاری محلی و کلی گره‌های جزء‌های (۱) و (۲) در شبکه‌ی اجزای محدود شکل شماره‌ی (۱)

توجه شود که در رابطه‌ی (۴)، شماره‌ی سطر و ستون مربوط به هر یک از درایه‌های ماتریس $\mathbf{K}^{(1)}$ و $\mathbf{K}^{(2)}$ که موقعیت آن درایه را در ماتریس سفتی کل سازه بیان می‌کند نیز مشخص شده است. برای این کار شماره گذاری محلی گره‌های هر یک از دو جزء (۱) و (۲) مطابق شکل (۲) فرض شده است. با توجه به ماتریس‌های سفتی در رابطه‌ی (۴)، ماتریس سفتی کل سازه به صورت رابطه‌ی (۵) به دست می‌آید.

$$\mathbf{K} = (2 \times 10^6) \times \begin{bmatrix} 1 & -1 & 0 \\ -1 & 2 & -1 \\ 0 & -1 & 1 \end{bmatrix} \text{ (N/m)} \quad (5)$$

برای محاسبه‌ی بردارهای نیروی جزء $\mathbf{f}_{\text{B.F.}}^{(1)}$ و $\mathbf{f}_{\text{B.F.}}^{(2)}$ باید توجه شود که برای جزء (۱) علاوه بر نیروی گسترده با شدت ثابت $q_0=18\text{ (N/m)}$ در محدوده‌ی $2 \leq x \leq 3$ ، نیروی متمرکز $P=-24\text{ (N)}$ نیز در نقطه‌ی $x=1$ از این جزء وارد می‌شود. اما برای جزء (۲) تنها نیروی گسترده با شدت ثابت $q_0=18\text{ (N/m)}$ در کل محدوده‌ی جزء وجود دارد. بنابراین بردارهای نیروی جزء $\mathbf{f}_{\text{B.F.}}^{(1)}$ و $\mathbf{f}_{\text{B.F.}}^{(2)}$ بر اساس رابطه‌های (۶) به دست می‌آیند.

$$\mathbf{f}_{\text{B.F.}}^{(1)} = \left(\mathbf{N}^{(1)T} \Big|_{x=1} \right) P + \int_{x=2}^{x=3} \mathbf{N}^{(1)T} q_0 dx \quad (6)$$

$$\mathbf{f}_{\text{B.F.}}^{(2)} = \int_{x=3}^{x=6} \mathbf{N}^{(2)T} q_0 dx$$

ماتریس‌های تابع شکل جزء‌های (۱) و (۲) مطابق رابطه‌های (۷) تعیین می‌شوند.

$$\mathbf{N}^{(1)} = [N_1^{(1)} \quad N_2^{(1)}] = \frac{1}{l^{(1)}} [x_2^{(1)} - x \quad x - x_1^{(1)}] = \frac{1}{3} [3 - x \quad x] \quad (7)$$

$$\mathbf{N}^{(2)} = [N_1^{(2)} \quad N_2^{(2)}] = \frac{1}{l^{(2)}} [x_2^{(2)} - x \quad x - x_1^{(2)}] = \frac{1}{3} [6 - x \quad x - 3]$$

با جایگذاری ماتریس‌های تابع شکل جزءها از رابطه‌های (۷) در رابطه‌های (۶)، بردارهای نیروی جزء $\mathbf{f}_{\text{B.F.}}^{(1)}$ و $\mathbf{f}_{\text{B.F.}}^{(2)}$ به صورت رابطه‌های (۸) به دست می‌آیند.

$$\mathbf{f}_{\text{B.F.}}^{(1)} = \left(\frac{1}{3} \times \begin{bmatrix} 2 \\ 1 \end{bmatrix} \times (-24) \right) + \left(\frac{1}{3} \times \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 5 \\ -2 \end{bmatrix} \times 18 \right) = \begin{bmatrix} -13 \\ 7 \end{bmatrix} \text{ (N)} \quad (8)$$

$$\mathbf{f}_{\text{B.F.}}^{(2)} = \frac{1}{3} \times \begin{bmatrix} 9 \\ 2 \\ 9 \\ 2 \end{bmatrix} \times 18 = \begin{bmatrix} 27 \\ 27 \end{bmatrix} \text{ (N)}$$

پس از سوار کردن بردارهای $\mathbf{f}_{\text{B.F.}}^{(1)}$ و $\mathbf{f}_{\text{B.F.}}^{(2)}$ بر اساس شماره گذاری محلی و کلی شکل (۲)، بردار نیروی $\mathbf{f}_{\text{B.F.}}$ برای کل سازه به صورت رابطه‌ی (۹) نتیجه می‌شود.

$$\mathbf{f}_{\text{B.F.}} = \begin{bmatrix} -13 \\ 34 \\ 27 \end{bmatrix} \text{ (N)} \quad (9)$$

در نهایت دستگاه معادلات اجزای محدود برای این مسأله به صورت رابطه‌ی (۱۰) به دست می‌آید.

$$(2 \times 10^6) \times \begin{bmatrix} 1 & -1 & 0 \\ -1 & 2 & -1 \\ 0 & -1 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \bar{u}_1 = 0 \\ u_2 \\ u_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -13 \\ 34 \\ 27 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} r_1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} \quad (10)$$

با استفاده از حل این دستگاه، مجهول‌های جابه‌جایی u_2 و u_3 و عکس‌العمل تکیه‌گاهی r_1 به دست می‌آیند نتیجه‌ی حل در رابطه‌های (۱۱) نشان داده شده است. جابه‌جایی u_3 همان جابه‌جایی مجهول انتهای آزاد میله، $u(x=6)$ ، است.



$$\begin{aligned} u_2 &= 3.05 \times 10^{-5} \text{ (m)} \\ u_3 &= 4.40 \times 10^{-5} \text{ (m)} \\ r_1 &= -48 \text{ (N)} \end{aligned} \quad (11)$$

برای رسم میدان جابه‌جایی در میله، باید توجه شود که در این مسأله از جزءهای دوگره‌ای برای شبکه‌بندی استفاده شده است. از آنجا که جابه‌جایی در امتداد جزء دوگره‌ای به صورت خطی است، نتیجه‌ی حل اجزای محدود برای جابه‌جایی در امتداد میله به صورت نمودار شکل (۳) به دست می‌آید. برای محاسبه‌ی تنش در هر جزء، ابتدا کرنش هر جزء بر اساس رابطه‌ی (۱۲) محاسبه می‌شود.

$$\varepsilon^{(e)} = \mathbf{B}^{(e)} \mathbf{d}^{(e)} = \left(\frac{d}{dx} \mathbf{N}^{(e)} \right) \mathbf{d}^{(e)} = \frac{1}{l^{(e)}} [-1 \quad 1] \begin{bmatrix} u_1^{(e)} \\ u_2^{(e)} \end{bmatrix} = \frac{u_2^{(e)} - u_1^{(e)}}{l^{(e)}} \quad (12)$$

آن‌گاه با استفاده از رابطه‌ی (۱۳)، تنش در هر جزء محاسبه می‌شود.

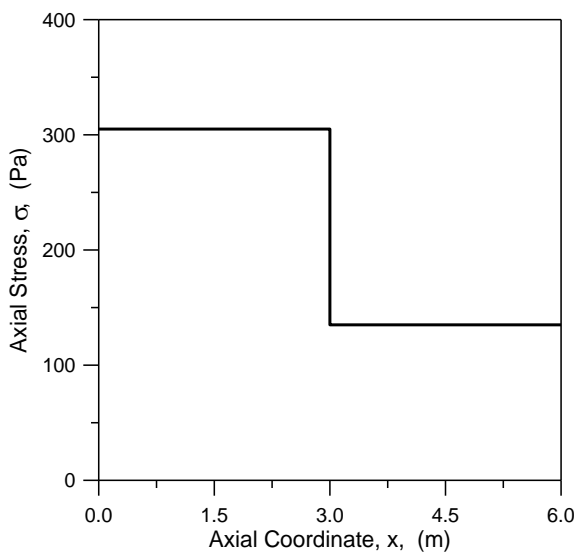
$$\sigma^{(e)} = E^{(e)} \varepsilon^{(e)} = E^{(e)} \left(\frac{u_2^{(e)} - u_1^{(e)}}{l^{(e)}} \right) = E^{(e)} \left(\frac{1}{l^{(e)}} \right) [-1 \quad 1] \begin{bmatrix} u_1^{(e)} \\ u_2^{(e)} \end{bmatrix} = E^{(e)} \mathbf{B}^{(e)} \mathbf{d}^{(e)} \quad (13)$$

لازم است تأکید شود که برای محاسبه‌ی تنش با استفاده از تحلیل اجزای محدود، حتماً باید از روند حل اجزای محدود که اساس آن را رابطه‌های (۱۲) و (۱۳) تشکیل می‌دهند استفاده شود. به عبارت دیگر نباید برای محاسبه‌ی تنش، نیروی محوری را در مقطع مورد نظر محاسبه و سپس بر سطح مقطع میله تقسیم نمود.

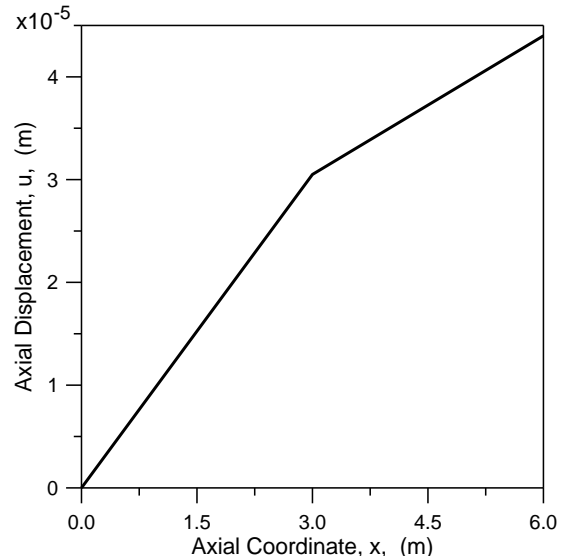
توجه شود که چون جابه‌جایی در امتداد جزء دوگره‌ای به صورت خطی تغییر می‌کند، کرنش در امتداد چنین جزیی ثابت خواهد بود. زیرا کرنش از مشتق جابه‌جایی به دست می‌آید. در نتیجه تنش نیز در امتداد جزء دوگره‌ای بر اساس حل اجزای محدود، ثابت به دست خواهد آمد. برای محاسبه‌ی تنش در ابتدای میله، کافی است تنش در جزء شماره‌ی (۱) محاسبه شود. نتیجه‌ی محاسبه‌ی تنش در جزءهای (۱) و (۲) به صورت رابطه‌ی (۱۴) به دست می‌آید.

$$\begin{aligned} \sigma(x=0) &= \sigma^{(1)} = E \varepsilon^{(1)} = E \left(\frac{u_2^{(1)} - u_1^{(1)}}{l^{(1)}} \right) = E \left(\frac{u_2 - u_1}{l^{(1)}} \right) = E \left(\frac{1}{l^{(1)}} \right) [-1 \quad 1] \begin{bmatrix} u_1^{(1)} \\ u_2^{(1)} \end{bmatrix} = 305 \text{ (Pa)} \\ \sigma^{(2)} &= E \varepsilon^{(2)} = E \left(\frac{u_2^{(2)} - u_1^{(2)}}{l^{(2)}} \right) = E \left(\frac{u_3 - u_2}{l^{(2)}} \right) = E \left(\frac{1}{l^{(2)}} \right) [-1 \quad 1] \begin{bmatrix} u_1^{(2)} \\ u_2^{(2)} \end{bmatrix} = 135 \text{ (Pa)} \end{aligned} \quad (14)$$

توزیع تنش محوری در امتداد میله که از حل اجزای محدود به دست آمده، در شکل (۴) نشان داده شده است. مشاهده می‌شود، همان‌گونه که از حل اجزای محدود با جزء دوگره‌ای انتظار می‌رود، تنش در مرز جزءها ناپیوسته است. همچنین تنش در سرتاسر جزء (۲) از جمله در مقطع $x=6$ برابر $\sigma=135$ (Pa) به دست آمده که با سطح آزاد از تنش در این مقطع تناقض دارد. این موضوع به دلیل تقریبی بودن و خطای ناشی از حل اجزای محدود است.



شکل (۴): توزیع تنش محوری در امتداد میله، بر اساس نتیجه‌ی حل اجزای محدود



شکل (۳): توزیع جابه‌جایی محوری در امتداد میله، بر اساس نتیجه‌ی حل اجزای محدود